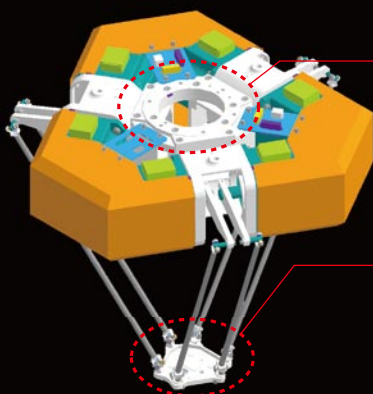


通过手把手教学*实现熟练作业的自动化

通过6轴独立且具有自由度的姿势控制，忠实再现人工操作时的高速精密动作。
通过校正作业的简单化，为提高制造现场的生产率以及降低成本做贡献。



并行联杆机器人

6轴独立且灵活的姿势控制
轻量轴并且可进行高速、精密动作

简单手把手教学

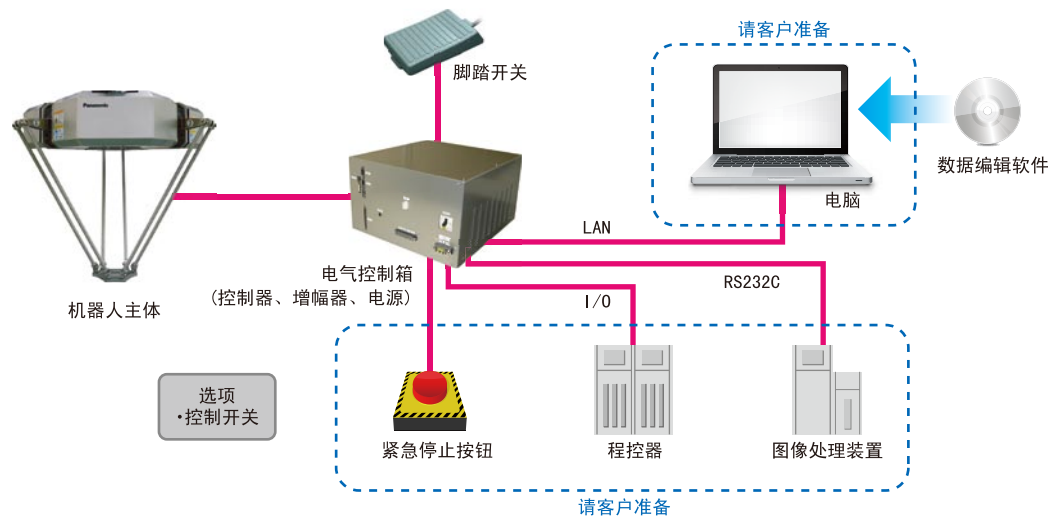
人工传感的直感校正
把熟练操作员的技巧通过数值化来运用

能够对应各种熟练作业

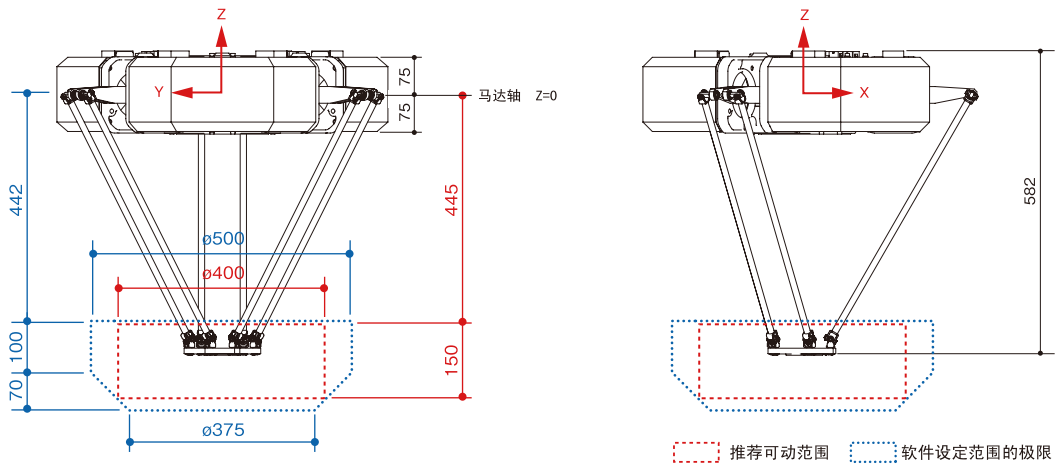


*手把手教学:通过人手，直接转动机器人手臂，使其直接感受动作和技能，从而获得操作记忆

系统构成



大致尺寸和推荐可动范围



基本规格	型号	AP-3310A0010		
	控制轴数、驱动方式	6轴、AC伺服马达		
	校正方法	局部校正、手把手教学		
	外形尺寸	机器人主体	宽：634×长：642×高：582mm（设置时）	
		电气控制箱	宽：400×长：420×高：250mm	
	质量	机器人主体	60kg	
		电气控制箱	20kg	
	推荐可动范围	直径 Φ400mm、高度 150mm（水平移动时）		
	倾斜、旋转角度	±30°（根据位置不同而异）		
	重复定位精度	±0.02mm		
最大容许可搬质量	1.5kg			
电源	单相 AC200~230V±10% 50/60Hz 6A			

安全注意事项 ●使用前，请务必仔细阅读使用说明书以及测量步骤书，再正确使用。



Panasonic集团积极推进保护环境的产品生产工程。
<http://panasonic.net/eco>



在Panasonic集团的世界各工厂组建环境管理系统，
 取得国际规格ISO14001:2004认证。

咨询...

松下电器产业株式会社

〒571-8502
 大阪府门真市松叶町2-7

TEL +81-6-6905-4108
 FAX +81-6-6902-4104

本目录的记载内容为2013年1月1日时的内容。

Ver.2013.1.1.SC